

Lösungsvorschläge – Blatt 8

Zürich, 25. April 2023

Lösung zu Aufgabe 9

- (a) In der Vorlesung wurde gezeigt, dass eine Baumzerlegung $(T, \{X_i \mid i \in I\})$ des Graphen G genau dann einfach ist, wenn für jede Kante $\{X_i, X_j\}$ in T gilt, dass $X_i \not\subseteq X_j$ und $X_j \not\subseteq X_i$. Also genügt es, alle Kanten $\{X_i, X_j\}$ einer Baumzerlegung zu inspizieren und diejenigen, welche die Bedingung für eine einfache Baumzerlegung nicht erfüllen, zu kontrahieren, d. h. durch eine neue Bag X_{ij} zu ersetzen mit $X_{ij} = X_i \cup X_j$. Aus $X_i \subseteq X_j$ oder $X_j \subseteq X_i$ folgt, dass $|X_{ij}| = \max\{|X_i|, |X_j|\}$ gilt, weshalb die Weite der einfachen Baumzerlegung erhalten bleibt.

Wir zeigen nun, dass es genügt, jede Kante e nur einmal zu inspizieren. Wenn also eine Kante $e = \{X_i, X_j\}$ die Bedingung $X_i \not\subseteq X_j$ und $X_j \not\subseteq X_i$ erfüllt, dann erfüllt sie die Bedingung auch, nachdem andere Kanten mit Endpunkten X_i bzw. X_j kontrahiert wurden. Wir nehmen o.B.d.A. an, dass eine Kante $e' = \{X_i, X_k\}$ kontrahiert wurde, wodurch nun $X_i \cup X_k \subseteq X_j$ oder $X_j \subseteq X_i \cup X_k$ gilt. Aus $X_i \cup X_k \subseteq X_j$ folgt insbesondere $X_i \subseteq X_j$, was sofort einen Widerspruch zu der Bedingung $X_i \not\subseteq X_j$ für die Kante e ergibt. Es muss also $X_j \subseteq X_i \cup X_k$ gelten. Da die Kante $\{X_i, X_k\}$ kontrahiert wurde, gilt $X_i \subseteq X_k$ oder $X_k \subseteq X_i$. Falls $X_k \subseteq X_i$, ergibt sich aus $X_j \subseteq X_i \cup X_k$ einen Widerspruch zu der Bedingung $X_j \not\subseteq X_i$ für die Kante e . Es gilt also $X_i \subseteq X_k$. Aus $X_j \subseteq X_i \cup X_k$ folgt dann $X_j \subseteq X_k$. Wir betrachten schliesslich den Pfad X_j, X_i, X_k , der aus den Kanten $e = \{X_j, X_i\}$ und $e' = \{X_i, X_k\}$ besteht. Aus $X_j \subseteq X_k$ und der Eigenschaft (iii) einer Baumzerlegung folgt, dass $X_j \subseteq X_i$, was einen Widerspruch zu der Bedingung $X_j \not\subseteq X_i$ für die Kante e ergibt.

Eine Kante kann in Zeit $\mathcal{O}(k)$ überprüft und bei Bedarf kontrahiert werden. Insgesamt gibt es im Baum T genau $|E(T)| = |V(T)| - 1$ Kanten. Eine einfache Baumzerlegung kann somit in Zeit $\mathcal{O}(k \cdot |V(T)|)$ berechnet werden.

- (b) Die Baumzerlegung hat Weite k , also hat jede Bag höchstens Grösse $k + 1$. Ein Algorithmus muss jede mögliche 3-Färbung dieser Menge betrachten und überprüfen, ob sie gültig ist. Es gibt für eine Knotenmenge der Kardinalität höchstens $k + 1$ höchstens 3^{k+1} viele verschiedene 3-Färbungen. Die Überprüfung, ob eine 3-Färbung gültig ist, kann mit einer geeigneten Datenstruktur (z. B. einer Adjazenzliste) in Zeit $\mathcal{O}(k^2)$ erfolgen. Die Gesamtlaufzeit des Algorithmus pro Bag ist somit in $\mathcal{O}(3^k \cdot k^2)$.

(c) Für jedes Blatt X_i in T gilt offensichtlich $\text{Extcol}(X_i) = \text{Col}(X_i)$.

Für einen beliebigen inneren Knoten X nehmen wir an, $\text{Extcol}(X_1), \dots, \text{Extcol}(X_m)$ wurden bereits berechnet, wobei X_1, \dots, X_m die Kinder von X sind. Dann besteht $\text{Extcol}(X)$ aus allen Färbungen $c \in \text{Col}(X)$, so dass für jedes Kind X_i eine Färbung $c_i \in \text{Extcol}(X_i)$ existiert, wobei c und c_i für alle Knoten in $X \cap X_i$ übereinstimmen. Aus den Eigenschaften einer Baumzerlegung folgt, dass die Teilbäume T_1, \dots, T_m paarweise nur die Knoten teilen können, die auch in X enthalten sind. Deshalb können Färbungen $c_i \in \text{Extcol}(X_i)$, die jeweils mit c auf $X \cap X_i$ übereinstimmen, zusammen mit c zu einer Färbung zusammengefügt werden.

Der Algorithmus muss also für jede mögliche Kombination einer Färbung $c \in \text{Col}(X)$ und einer Färbung $c_i \in \text{Extcol}(X_i)$ überprüfen, ob sie für alle Knoten in $X \cap X_i$ übereinstimmen. Offensichtlich gilt $|\text{Extcol}(X_i)| \leq |\text{Col}(X_i)| \leq 3^{k+1}$ für jede Bag X_i . Somit gibt es $(3^{k+1})^2 = 3^{2(k+1)}$ mögliche Kombinationen von Färbungen. Die Überprüfung, ob c und c_i auf allen Knoten in $X \cap X_i$ übereinstimmen, benötigt höchstens Zeit $\mathcal{O}(k)$. Somit ist die Laufzeit des Algorithmus pro Kante der Baumzerlegung in $\mathcal{O}(3^{2(k+1)} \cdot k) = \mathcal{O}(3^{2k} \cdot k)$.

Mit einer etwas geschickteren Methode lässt sich diese Schranke sogar noch verbessern. Wir berechnen zuerst für jede Färbung $c_i \in \text{Extcol}(X_i)$ die Werte auf $X \cap X_i$, was in Zeit $\mathcal{O}(3^k \cdot k)$ machbar ist. Dann sortieren wir die Liste dieser Werte, was in Zeit $\mathcal{O}(3^k \cdot \log(3^k) \cdot k) = \mathcal{O}(3^k \cdot k^2)$ geht. Für eine Färbung $c \in \text{Col}(X)$ lassen sich die Werte, die c auf $X \cap X_i$ annimmt, in $\mathcal{O}(k)$ berechnen und mithilfe einer binären Suche in $\mathcal{O}(\log(3^k) \cdot k) = \mathcal{O}(k^2)$ überprüfen, ob diese Werte in der Liste sind. Alle Färbungen $c \in \text{Col}(X)$ zu überprüfen, ist also in Zeit $\mathcal{O}(3^k \cdot k^2)$ möglich.

Diese Überprüfung wird auf jeder Kante der Baumzerlegung genau einmal ausgeführt (nämlich für den jeweiligen Elternknoten), insgesamt ist die Laufzeit des Algorithmus also in $\mathcal{O}(|E(T)| \cdot 3^k \cdot k^2)$. Wir gehen davon aus, dass die betrachtete Baumzerlegung einfach ist, also gilt gemäss Vorlesung, dass $|E(T)| = |V(T)| - 1 \leq |V(G)| - 1$. Die Gesamtlaufzeit des Algorithmus ist somit in $\mathcal{O}(|V(G)| \cdot 3^k \cdot k^2)$.